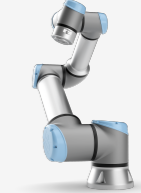



**UR3e**

**UR7e**

**UR12e**

**UR16e**

## e-Series Roboterarm-Spezifikation

Nutzlast	3 kg (6,6 lbs)	7.5 kg (16.5 lbs)	12,5 kg (27,5 lbs)	16 kg (35,3 lbs)
Reichweite	500 mm (19,7 in)	850 mm (33,5 in)	1300 mm (51,2 in)	900 mm (35,4 in)
Freiheitsgrad	6 Drehgelenke			
Programmierung	12-Zoll-Touchscreen mit grafischer PolyScope-Benutzeroberfläche			
<b>Stromverbrauch (durchschnitt)</b>				
Maximale Leistung	300 W	570 W	615 W	585 W
Mäßige Betriebseinstellungen	150 W	200 W	350 W	350 W
Betriebstemperaturbereich	Umgebungstemperatur: 0-50°C (32-122°F)			
Sicherheitsfunktionen	20 konfigurierbare Sicherheitsfunktionen			
Gemäß	EN ISO 13849-1 (PLd Kategorie 3) und EN ISO 10218-1			

### Leistung

Kraftsensor, Werkzeugflansch/Drehmomentsensor	UR3e		UR7e		UR12e		UR16e	
	Kraft, x-y-z	Drehmoment, x-y-z	Kraft, x-y-z	Drehmoment, x-y-z	Kraft, x-y-z	Drehmoment, x-y-z	Kraft, x-y-z	Drehmoment, x-y-z
Spanne	± 30,0 N	± 10,0 Nm	± 50,0 N	± 10,0 Nm	± 100,0 N	± 10,0 Nm	± 160,0 N	± 10,0 Nm
Genauigkeit	± 2,0 N	± 0,1 Nm	± 3,5 N	± 0,2 Nm	± 5,0 N	± 0,2 Nm	± 5,0 N	± 0,2 Nm
Genauigkeit	± 3,5 N	± 0,1 Nm	± 4,0 N	± 0,3 Nm	± 5,5 N	± 0,5 Nm	± 5,5 N	± 0,5 Nm

### Bewegung

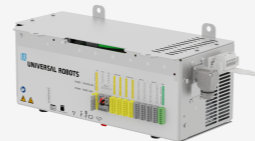
	UR3e	UR7e	UR12e	UR16e				
Maximale TCP-Geschwindigkeit	3 m/s	4 m/s	4 m/s	3 m/s				
Posenwiederholbarkeit gemäß ISO 9283	± 0,03 mm	± 0,03 mm	± 0,05 mm	± 0,05 mm				
Achsenbewegung	Arbeitsbereich	Maximale Geschwindigkeit	Arbeitsbereich	Maximale Geschwindigkeit	Arbeitsbereich	Maximale Geschwindigkeit	Arbeitsbereich	Maximale Geschwindigkeit
Basis	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 120°/s	± 360°	± 120°/s
Schulter	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 120°/s	± 360°	± 120°/s
Ellbogen	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s
Handgelenk 1	± 360°	± 360°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s
Handgelenk 2	± 360°	± 360°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s
Handgelenk 3	Unendlich	± 360°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s

### Merkmale

IP-Klassifizierung	IP54			
Störung	< 60 dB(A)	< 65 dB(A)	< 65 dB(A)	< 65 dB(A)
Armmontage	Beliebige Ausrichtung			
<b>E/A-Anschlüsse</b>				
Digitaler Eingang	2	2	2	2
Digitaler Ausgang	2	2	2	2
Analoger Eingang	2	2	2	2
Werkzeug-E/A-Versorgungsspannung	12/24V			
Werkzeug-E/A-Stromversorgung	600 mA	1,5 A (Doppel-Pin) 1 A (Einzelpin)	2 A (Doppel-Pin) 1 A (Einzelpin)	2 A (Doppel-Pin) 1 A (Einzelpin)

### Physisch

Stellfläche	Ø128 mm	Ø151 mm	<Ø190 mm	Ø190 mm
Materialien	Aluminium, Kunststoff, Stahl			
Werkzeugflanschschnittstelle	M8 8-Pin weiblich, EN ISO-9409-1-50-4-M6			
Anschlusstyp	M8 8-Pin weiblich			
Kabellänge (Roboterarm)	6 m (236 in)			
Gewicht inklusive Kabel	11,2 kg (24,7 lbs)	20,6 kg (45,4 lbs)	33,5 kg (73,9 lbs)	33,1 kg (73 lbs)
Luftfeuchtigkeit	≤ 90 % RH (nicht kondensierend)			


 CB 5.5 (PolyScope 5)  
 CB 5.6 (PolyScope X)

 CB 5.5 (PolyScope 5)  
 CB 5.6 (PolyScope X)

## Controller-Spezifikation

### Merkmale

Robotertypen	e-Serie, UR-Serie	e-Serie, UR-Serie
Softwarekompatibilität	PolyScope X, PolyScope 5	PolyScope X, PolyScope 5
IP-Klassifizierung	IP44	IP20
Reinraum-Klassifizierung ISO 14644-1	6	6
Betriebstemperaturbereich	0-50 °C (32-122 °F)	0-50 °C (32-122 °F)
<b>E/A-Anschlüsse</b>		
Digitaler Eingang	16	16
Digitaler Ausgang	16	16
Analoger Eingang	2	2
Analogausgang	2	2
Quadratur-Digitaleingänge	4	4
E/A-Stromversorgung	24 V, 2 A	24 V, 2 A
Industrieprotokolle	Modbus TCP (Client/Server) Ethernet-/IP-Adapter PROFINET-Gerät/PROFIsafe ROS/ROS2	Modbus TCP (Client/Server) Ethernet-/IP-Adapter PROFINET-Gerät/PROFIsafe ROS/ROS2
Hardwareschnittstellen	Ethernet 1 Gb/s USB 2.0, USB 3.0 Mini DisplayPort Spritzgussmaschinen-Schnittstelle (SPI AN-146 & Euromap-67)	Ethernet 1 Gb/s USB 2.0, USB 3.0 Mini DisplayPort Spritzgussmaschinen-Schnittstelle (SPI AN-146 & Euromap-67)

### Physisch

Controllerauflösung (B x H x T)	460 mm x 449 mm x 254 mm (18,2 in x 17,6 in x 10 in)	451 mm x 168 mm x 150 mm (17,6 in x 6,6 in x 5,9 in)
Gewicht	12 kg (26,5 lbs)	AC-Modell: 4,7 kg (10,4 lbs) DC-Modell: 4,3 kg (9,48 lbs)
Ausgangsleistung des Netzteils	1500 W	1500 W
Materialien	Pulverbeschichteter Stahl	Aluminium
Luftfeuchtigkeit	≤ 90 % RH (nicht kondensierend) ≤	≤ 90 % RH (nicht kondensierend) ≤



Standard



3PE

## Teach-Pendant-Spezifikation

### Merkmale

Robotertypen	e-Serie (Standard)	e-Serie (optional), UR-Serie (Standard)
IP-Klassifizierung	EN ISO 10218-1 EN ISO 13849-1	EN ISO 10218-1 EN ISO 13849-1
Luftfeuchtigkeit	≤ 90 % RH (nicht kondensierend)	≤ 90 % RH (nicht kondensierend)
Bildschirmauflösung	1280 x 800 Pixel	1280 x 800 Pixel
Freedrive	1 Taste	2 Tasten zur Unterstützung der beidhändigen Bedienung

### Physisch

Materialien	Kunststoff (PC/ASA)	Kunststoff (PC/ASA)
Teach-Pendant-Größe (B x H x T)	300 mm x 231 mm x 50 mm (11,8 in x 9,1 in x 1,97 in)	300 mm x 231 mm x 50 mm (11,8 in x 9,1 in x 1,97 in)
Gewicht (einschließlich 1 m Teach-Pendant-Kabel)	1,6 kg (3,5 lbs)	1,8 kg (3,961 lbs)
Kabellänge (Teach-Pendant)	4,5 m (177,17 in)	4,5 m (177,17 in)

## Lange und kurze Kabeloptionen



Standard-Roboter-Kabel



Hochflexibles Roboter-Kabel

Stromkabel	Material	Farbe	Länge	Durchmesser	Bruttogewicht	e-Series	UR-Series
700-3xx-xx	PVC	Schwarz	6 m (236,22 in)	Länderspezifisch	0,75 kg (1,7 lbs)	•	•

### Standard-Roboter-Kabel

200145	PVC	Schwarz	1 m (39,37 in)	12,1 mm (0,84 in)	0,4 kg (1 lbs)	○	○
200146	PVC	Schwarz	2 m (78,74 in)	12,1 mm (0,84 in)	0,6 kg (1,3 lbs)	○	○
165100	PVC	Schwarz	6 m (236,22 in)	12,1 mm (0,84 in)	2 kg (4,4 lbs)	•	-
165101	PVC	Schwarz	12 m (472,44 in)	12,1 mm (0,84 in)	3,25 kg (7,16 lbs)	○	-

### Hochflexibles Roboter-Kabel

166100	PVC	Blau	6 m (236,22 in)	13,4 mm (0,53 in)	2,3 kg (5,07 lbs)	○	-
166101	PVC	Blau	12 m (472,44 in)	13,4 mm (0,53 in)	4,5 kg (9,92 lbs)	○	-
200113	PVC	Blau	6 m (236,22 in)	14,6 mm (0,57 in)	2,3 kg (5,07 lbs)	-	•
200114	PVC	Blau	12 m (472,44 in)	14,6 mm (0,57 in)	4,5 kg (9,92 lbs)	-	○

• Standard    ○ Optional    - Nicht zutreffend

## Was ist im Lieferumfang enthalten?

Wählen Sie die Einrichtung aus, die Ihren Bedürfnissen entspricht

	UR Series	e-Series	Lösung	<input type="checkbox"/> Standard <input type="checkbox"/> OEM
<b>Roboter</b>	<input type="checkbox"/> UR8 Long <input type="checkbox"/> UR15 <input type="checkbox"/> UR18 <input type="checkbox"/> UR20 <input type="checkbox"/> UR30	<input type="checkbox"/> UR3e <input type="checkbox"/> UR7e <input type="checkbox"/> UR12e <input type="checkbox"/> UR16e	<b>Teach-Pendant</b>	<input type="checkbox"/> Standard <input type="checkbox"/> 3PE
<b>Software</b>	<input type="checkbox"/> PolyScope X <input type="checkbox"/> PolyScope 5		<b>Cable</b>	<input type="checkbox"/> 1 m <input type="checkbox"/> 6 m <input type="checkbox"/> 12 m
<b>Controller</b>	<input type="checkbox"/> CB 5.5 <input type="checkbox"/> CB 5.6 <input type="checkbox"/> OEM CB 5.5 <input type="checkbox"/> OEM CB 5.6		<b>UR Care Serviceplan</b>	<input type="checkbox"/> UR Care Plus <input type="checkbox"/> UR Care Premium <input type="checkbox"/> UR Care Personalisiert

## Kontakt

 Universal Robots A/S  
 Energivej 51  
 5260 Odense  
 Dänemark

 +45 89 93 89 89  
[sales@universal-robots.com](mailto:sales@universal-robots.com)  
[universal-robots.com](http://universal-robots.com)

