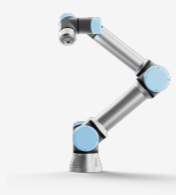
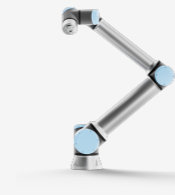
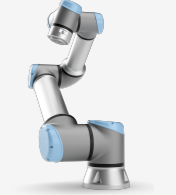



UR3e

UR7e

UR12e

UR16e

e-Series

Especificaciones del brazo robótico

Carga útil	3 kg (6,6 lb)	7.5 kg (16.5 lb)	12,5 kg (27,5 lb)	16 kg (35,3 lb)
Alcance	500 mm (19,7 in)	850 mm (33,5 in)	1300 mm (51,2 in)	900 mm (35,4 in)
Grados de libertad	6 articulaciones giratorias			
La programación	Pantalla táctil de 12 pulgadas con interfaz gráfica de usuario PolyScope			
Consumo energético (promedio)				
Potencia máxima	300 W	570 W	615 W	585 W
Ajustes de funcionamiento moderado	150 W	200 W	350 W	350 W
Rango de temperatura de funcionamiento	Temperatura ambiente: 0-50 °C (32-122 °F)			
Funciones de seguridad	20 funciones de seguridad configurables			
Cumple con	EN ISO 13849-1 (PLd Categoría 3) y EN ISO 10218-1			

Rendimiento

Detección de fuerza, brida de la herramienta/sensor de par de torsión	Fuerza, x-y-z	Par de torsión, x-y-z	Fuerza, x-y-z	Par de torsión, x-y-z	Fuerza, x-y-z	Par de torsión, x-y-z	Fuerza, x-y-z	Par de torsión, x-y-z
Rango	±30,0 N	±10,0 Nm	±50,0 N	±10,0 Nm	±100,0 N	±10,0 Nm	±160,0 N	±10,0 Nm
Precisión	±2,0 N	±0,1 Nm	±3,5 N	±0,2 Nm	±5,0 N	±0,2 Nm	±5,0 N	±0,2 Nm
Precisión	±3,5 N	±0,1 Nm	±4,0 N	±0,3 Nm	±5,5 N	±0,5 Nm	±5,5 N	±0,5 Nm

Movimiento

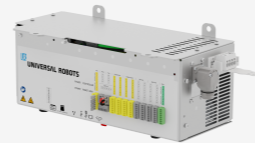
Velocidad máxima de PCH	3 m/s		4 m/s		4 m/s		3 m/s	
Repetibilidad de poses según ISO 9283	±0,03 mm		±0,03 mm		±0,05 mm		±0,05 mm	
Movimiento del eje	Rango operativo	Velocidad máxima	Rango operativo	Velocidad máxima	Rango operativo	Velocidad máxima	Rango operativo	Velocidad máxima
Base	±360 °	±180 °/s	±360 °	±180 °/s	±360 °	±120 °/s	±360 °	±120 °/s
Hombro	±360 °	±180 °/s	±360 °	±180 °/s	±360 °	±120 °/s	±360 °	±120 °/s
Codo	±360 °	±180 °/s	±360 °	±180 °/s	±360 °	±180 °/s	±360 °	±180 °/s
Muñeca 1	±360 °	±360 °/s	±360 °	±180 °/s	±360 °	±180 °/s	±360 °	±180 °/s
Muñeca 2	±360 °	±360 °/s	±360 °	±180 °/s	±360 °	±180 °/s	±360 °	±180 °/s
Muñeca 3	Infinito	±360 °/s	±360 °	±180 °/s	±360 °	±180 °/s	±360 °	±180 °/s

Funciones

Clasificación IP	IP54			
Ruido	<60 dB(A)	<65 dB(A)	<65 dB(A)	<65 dB(A)
Montaje del brazo	Cualquier orientación			
Puertos E/S				
Entrada digital	2	2	2	2
Salida digital	2	2	2	2
Entrada analógica	2	2	2	2
Tensión de la fuente de alimentación E/S de la herramienta	12/24 V			
Fuente de alimentación E/S de la herramienta	600 mA	1,5 A (pin doble) 1 A (pin único)	2 A (pin doble) 1 A (pin único)	2 A (pin doble) 1 A (pin único)

Especificaciones físicas

Espacio necesario	Ø128 mm	Ø151 mm	<Ø190 mm	Ø190 mm
Materiales	Aluminio, plástico, acero			
Interfaz de la brida de la herramienta	M8 hembra de 8 pines, EN ISO-9409-1-50-4-M6			
Tipo de conector	M8 hembra de 8 pines			
Longitud del cable (brazo robótico)	6 m (236 in)			
Peso incluido cable	11,2 kg (24,7 lb)	20,6 kg (45,4 lb)	33,5 kg (73,9 lb)	33,1 kg (73 lb)
Humedad	≤ HR de 90 % (sin condensación)			



Especificaciones de la caja de control

Funciones

Tipos de robots	e-Series, UR Series	e-Series, UR Series
Compatibilidad de software	PolyScope X, PolyScope 5	PolyScope X, PolyScope 5
Clasificación IP	IP44	IP20
Clasificación de sala blanca ISO 14644-1	6	6
Rango de temperatura de funcionamiento	0-50 °C (32-122 °F)	0-50 °C (32-122 °F)
Puertos E/S		
Entrada digital	16	16
Salida digital	16	16
Entrada analógica	2	2
Salida analógica	2	2
Entradas digitales en cuadratura	4	4
Fuente de alimentación E/S	24 V, 2 A	24 V, 2 A
Protocolos industriales	Modbus TCP (cliente/servidor) Adaptador Ethernet/IP Dispositivo PROFINET/PROFIsafe ROS/ROS2	Modbus TCP (cliente/servidor) Adaptador Ethernet/IP Dispositivo PROFINET/PROFIsafe ROS/ROS2
Interfaces de hardware	Ethernet 1 Gb/s USB 2.0, USB 3.0 Mini DisplayPort Interfaz de máquina de moldeo por inyección (SPI AN-146 & Euromap-67)	Ethernet 1 Gb/s USB 2.0, USB 3.0 Mini DisplayPort Interfaz de máquina de moldeo por inyección (SPI AN-146 & Euromap-67)

Especificaciones físicas

Tamaño de la caja de control (ancho x alto x largo)	460 x 449 x 254 mm (18,2 x 17,6 x 10 in)	451 x 168 x 150 mm (17,6 x 6,6 x 5,9 in)
Peso	12 kg (26,5 lb)	Modelo CA: 4,7 kg (10,4 lb) Modelo CC: 4,3 kg (9,48 lb)
Salida de la fuente de alimentación	1500 W	1500 W
Materiales	Acero con recubrimiento en polvo	Aluminio
Humedad	≤ HR de 90 % (sin condensación) ≤	≤ HR de 90 % (sin condensación) ≤



Estándar



3PE

Especificaciones de la consola portátil

Funciones

Tipos de robots	e-Series (estándar)	e-Series (opcional), UR Series (estándar)
Clasificación IP	EN ISO 10218-1 EN ISO 13849-1	EN ISO 10218-1 EN ISO 13849-1
Humedad	≤ HR de 90 % (sin condensación)	≤ HR de 90 % (sin condensación)
Resolución de pantalla	1280 x 800 píxeles	1280 x 800 píxeles
Movimiento libre	1 botón	2 botones para el manejo ambidiestro

Especificaciones físicas

Materiales	Plástico (PC/ASA)	Plástico (PC/ASA)
Tamaño de la consola portátil (ancho x alto x largo)	300 mm x 231 mm x 50 mm (11,8 x 9,1 x 1,97 in)	300 mm x 231 mm x 50 mm (11,8 x 9,1 x 1,97 in)
Peso (incluido 1 m de cable de la consola portátil)	1,6 kg (3,5 lb)	1,8 kg (3,961 lb)
Longitud del cable (consola portátil)	4,5 m (177,17 in)	4,5 m (177,17 in)

Opciones de cable largo y corto

Cable de alimentación	Material	Color	Largo	Diámetro	Peso bruto	e-Series	UR Series
700-3xx-xx	PVC	Negro	6 m (236,22 in)	Específico del país	0,75 kg (1,7 lb)	•	•

Cable del robot estándar

200145	PVC	Negro	1 m (39,37 in)	12,1 mm (0,84 in)	0,4 kg (1 lb)	○	○
200146	PVC	Negro	2 m (78,74 in)	12,1 mm (0,84 in)	0,6 kg (1,3 lb)	○	○
165100	PVC	Negro	6 m (236,22 in)	12,1 mm (0,84 in)	2 kg (4,4 lb)	•	-
165101	PVC	Negro	12 m (472,44 in)	12,1 mm (0,84 in)	3,25 kg (7,16 lb)	○	-

Cable del robot de alta flexibilidad

166100	PVC	Azul	6 m (236,22 in)	13,4 mm (0,53 in)	2,3 kg (5,07 lb)	○	-
166101	PVC	Azul	12 m (472,44 in)	13,4 mm (0,53 in)	4,5 kg (9,92 lb)	○	-
200113	PVC	Azul	6 m (236,22 in)	14,6 mm (0,57 in)	2,3 kg (5,07 lb)	-	•
200114	PVC	Azul	12 m (472,44 in)	14,6 mm (0,57 in)	4,5 kg (9,92 lb)	-	○

• Estándar ○ Opcional - No procede

Contenido de la caja

Seleccione la configuración necesaria

Contenido de la caja		Solución	<input type="checkbox"/> Estándar <input type="checkbox"/> OEM
Robot	UR Series <input type="checkbox"/> UR8 Long <input type="checkbox"/> UR15 <input type="checkbox"/> UR18 <input type="checkbox"/> UR20 <input type="checkbox"/> UR30 e-Series <input type="checkbox"/> UR3e <input type="checkbox"/> UR7e <input type="checkbox"/> UR12e <input type="checkbox"/> UR16e	Consola portátil	<input type="checkbox"/> Estándar <input type="checkbox"/> 3PE
Software	<input type="checkbox"/> PolyScope X <input type="checkbox"/> PolyScope 5	Cable	<input type="checkbox"/> 1 m <input type="checkbox"/> 6 m <input type="checkbox"/> 12 m
Caja de control	<input type="checkbox"/> CB 5.5 <input type="checkbox"/> CB 5.6 <input type="checkbox"/> OEM CB 5.5 <input type="checkbox"/> OEM CB 5.6	Plan de servicio UR Care	<input type="checkbox"/> UR Care Plus <input type="checkbox"/> UR Care Premium <input type="checkbox"/> UR Care personalizado

Contacto

Universal Robots A/S
 Energivej 51
 5260 Odense
 Dinamarca

+45 89 93 89 89
sales@universal-robots.com
universal-robots.com

