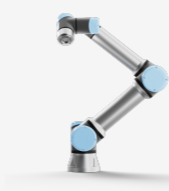
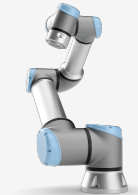



**UR3e**

**UR7e**

**UR12e**

**UR16e**

## e-Series

### Specyfikacja ramienia robota

Obciążenie	3 kg (6,6 funta)	7.5 kg (16.5 funtów)	12,5 kg (27,5 funta)	16 kg (35,3 funta)
Zasięg	500 mm (19,7 cala)	850 mm (33,5 cala)	1300 mm (51,2 cala)	900 mm (35,4 cala)
Stopnie swobody	6 obrotowych przegubów			
Programowanie	12-calowy ekran dotykowy z graficznym interfejsem użytkownika PolyScope			
<b>Pobór mocy (średni)</b>				
Moc maksymalna	300 W	570 W	615 W	585 W
Umiarkowane ustawienia pracy	150 W	200 W	350 W	350 W
Zakres temperatur pracy	Temperatura otoczenia: 0-50°C (32-122°F)			
Funkcje bezpieczeństwa	20 konfigurowalnych funkcji bezpieczeństwa			
Zgodnie z	EN ISO 13849-1 (kategoria 3 PLd) i EN ISO 10218-1			

### Wydajność

Czujnik siły, kołnierz narzędzia / czujnik momentu obrotowego	Siła, x-y-z	Moment obrotowy, x-y-z	Siła, x-y-z	Moment obrotowy, x-y-z	Siła, x-y-z	Moment obrotowy, x-y-z	Siła, x-y-z	Moment obrotowy, x-y-z
Zakres	± 30,0 N	± 10,0 Nm	± 50,0 N	± 10,0 Nm	± 100,0 N	± 10,0 Nm	± 160,0 N	± 10,0 Nm
Dokładność	± 2,0 N	± 0,1 Nm	± 3,5 N	± 0,2 Nm	± 5,0 N	± 0,2 Nm	± 5,0 N	± 0,2 Nm
Dokładność	± 3,5 N	± 0,1 Nm	± 4,0 N	± 0,3 Nm	± 5,5 N	± 0,5 Nm	± 5,5 N	± 0,5 Nm

### Ruch

Maksymalna prędkość TCP	3 m/s		4 m/s		4 m/s		3 m/s	
Powtarzalność postawy zgodnie z ISO 9283	± 0,03 mm		± 0,03 mm		± 0,05 mm		± 0,05 mm	
Ruch osi	Zakres roboczy	Prędkość maksymalna	Zakres roboczy	Prędkość maksymalna	Zakres roboczy	Prędkość maksymalna	Zakres roboczy	Prędkość maksymalna
Podstawa	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 120°/s	± 360°	± 120°/s
Bark	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 120°/s	± 360°	± 120°/s
Przegub łokciowy	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s
Nadgarstek 1	± 360°	± 360°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s
Nadgarstek 2	± 360°	± 360°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s
Nadgarstek 3	Nieskończona	± 360°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s	± 360°	± 180°/s

### Cechy

Klasyfikacja IP	IP54			
Hałas	< 60 dB(A)	< 65 dB(A)	< 65 dB(A)	< 65 dB(A)
Mocowanie ramienia	Dowolna orientacja			
<b>Porty we/wy</b>				
Wejście cyfrowe	2	2	2	2
Wyjście cyfrowe	2	2	2	2
Wejście analogowe	2	2	2	2
Napięcie zasilania we/wy narzędzia	12/24 V			
Zasilanie we/wy narzędzia	600 mA	1,5 A (dwustykowe) 1 A (jednostykowe)	2 A (dwustykowe) 1 A (jednostykowe)	2 A (dwustykowe) 1 A (jednostykowe)

### Fizyczne

Obrys	Ø128 mm	Ø151 mm	<Ø190 mm	Ø190 mm
Materiały	Aluminium, tworzywo sztuczne, stal			
Złącze kołnierza narzędzia	M8 8-stykowe żeńskie, EN ISO-9409-1-50-4-M6			
Typ złącza	M8 8-stykowe żeńskie			
Długość kabla (ramię robota)	6 m (236 cali)			
Masa wraz z kablem	11.2 kg (24,7 funta)	20,6 kg (45,4 funta)	33,5 kg (73,9 funta)	33,1 kg (73 funty)
Wilgotność	≤ 90% wilgotności względnej (bez skraplania)			



## Specyfikacja skrzynki sterowniczej

### Cechy

 CB 5.5 (PolyScope 5)  
 CB 5.6 (PolyScope X)

 CB 5.5 (PolyScope 5)  
 CB 5.6 (PolyScope X)

Typy robotów	e-Series, UR Series	e-Series, UR Series
Kompatybilność oprogramowania	PolyScope X, PolyScope 5	PolyScope X, PolyScope 5
Klasyfikacja IP	IP44	IP20
Klasyfikacja pomieszczeń czystych ISO 14644-1	6	6
Zakres temperatur pracy	0-50°C (32-122°F)	0-50°C (32-122°F)
<b>Porty we/wy</b>		
Wejście cyfrowe	16	16
Wyjście cyfrowe	16	16
Wejście analogowe	2	2
Wyjście analogowe	2	2
Kwadraturowe wejścia cyfrowe	4	4
Zasilanie we/wy	24 V, 2 A	24 V, 2 A
Protokoły przemysłowe	Modbus TCP (klient/serwer) Karta sieciowa Ethernet/IP Urządzenie PROFINET/PROFIsafe ROS/ROS2	Modbus TCP (klient/serwer) Karta sieciowa Ethernet/IP Urządzenie PROFINET/PROFIsafe ROS/ROS2
Interfejsy sprzętowe	Ethernet 1 Gb/s USB 2.0, USB 3.0 Mini DisplayPort Interfejs wtryskarki (SPI AN-146 & Euromap-67)	Ethernet 1 Gb/s USB 2.0, USB 3.0 Mini DisplayPort Interfejs wtryskarki (SPI AN-146 & Euromap-67)

### Fizyczne

Rozmiar skrzynki sterowniczej (S x W x G)	460 mm x 449 mm x 254 mm (18,2 cala x 17,6 cala x 10 cali)	451 mm x 168 mm x 150 mm (17,6 cala x 6,6 cala x 5,9 cala)
Masa	12 kg (26,5 funta)	Model AC: 4,7 kg (10,4 funta) Model DC: 4,3 kg (9,48 funta)
Wyjście zasilania	1500 W	1500 W
Materiały	Stal malowana proszkowo	Aluminium
Wilgotność	≤ 90% wilgotności względnej (bez skraplania) ≤	≤ 90% wilgotności względnej (bez skraplania) ≤



Standardowy



3PE

## Specyfikacja sterownika uczenia

### Cechy

Typy robotów	e-Series (standardowy)	e-Series (opcjonalny), UR Series (standardowy)
Klasyfikacja IP	EN ISO 10218-1 EN ISO 13849-1	EN ISO 10218-1 EN ISO 13849-1
Wilgotność	≤ 90% wilgotności względnej (bez skraplania)	≤ 90% wilgotności względnej (bez skraplania)
Rozdzielczość wyświetlacza	1280 x 800 pikseli	1280 x 800 pikseli
Ruch swobodny	1 przycisk	2 przyciski do obsługi oburęcznej

### Fizyczne

Materiały	Tworzywo sztuczne (PC/ASA)	Tworzywo sztuczne (PC/ASA)
Rozmiar sterownika uczenia (S x W x G)	300 mm x 231 mm x 50 mm (11,8 cala x 9,1 cala x 1,97 cala)	300 mm x 231 mm x 50 mm (11,8 cala x 9,1 cala x 1,97 cala)
Masa (w tym 1 m kabla sterownika uczenia)	1,6 kg (3,5 funta)	1,8 kg (3,961 funta)
Długość kabla (sterownik uczenia)	4,5 m (177,17 cala)	4,5 m (177,17 cala)

## Opcje długich i krótkich kabli



Standardowy kabel robota



Kabel robota o dużej elastyczności

Kabel zasilający	Materiał	Kolor	Długość	Średnica	Masa brutto	e-Series	UR Series
700-3xx-xx	PCW	Czarny	6 m (236,22 cala)	Zależy od kraju	0,75 kg (1,7 funta)	•	•

### Standardowy kabel robota

200145	PCW	Czarny	1 m (39,37 cala)	12,1 mm (0,84 cala)	0,4 kg (1 funt)	○	○
200146	PCW	Czarny	2 m (78,74 cala)	12,1 mm (0,84 cala)	0,6 kg (1,3 funta)	○	○
165100	PCW	Czarny	6 m (236,22 cala)	12,1 mm (0,84 cala)	2 kg (4,4 funta)	•	-
165101	PCW	Czarny	12 m (472,44 cala)	12,1 mm (0,84 cala)	3,25 kg (7,16 funta)	○	-

### Kabel robota o dużej elastyczności

166100	PCW	Niebieski	6 m (236,22 cala)	13,4 mm (0,53 cala)	2,3 kg (5,07 funta)	○	-
166101	PCW	Niebieski	12 m (472,44 cala)	13,4 mm (0,53 cala)	4,5 kg (9,92 funta)	○	-
200113	PCW	Niebieski	6 m (236,22 cala)	14,6 mm (0,57 cala)	2,3 kg (5,07 funta)	-	•
200114	PCW	Niebieski	12 m (472,44 cala)	14,6 mm (0,57 cala)	4,5 kg (9,92 funta)	-	○

• Standardowy ○ Opcjonalny - Nie dotyczy

## Zawartość opakowania?

Wybierz konfigurację, która Ci odpowiada

Zawartość opakowania?		Rozwiązanie	<input type="checkbox"/> Standardowy <input type="checkbox"/> OEM
<b>Robot</b>	<b>UR Series</b> <input type="checkbox"/> UR8 Long <input type="checkbox"/> UR15 <input type="checkbox"/> UR18 <input type="checkbox"/> UR20 <input type="checkbox"/> UR30	<b>e-Series</b> <input type="checkbox"/> UR3e <input type="checkbox"/> UR7e <input type="checkbox"/> UR12e <input type="checkbox"/> UR16e	<input type="checkbox"/> Standardowy <input type="checkbox"/> 3PE
<b>Oprogramowanie</b>	<input type="checkbox"/> PolyScope X <input type="checkbox"/> PolyScope 5		<b>Cable</b> <input type="checkbox"/> 1 m <input type="checkbox"/> 6 m <input type="checkbox"/> 12 m
<b>Skrzynka sterownicza</b>	<input type="checkbox"/> CB 5.5 <input type="checkbox"/> CB 5.6 <input type="checkbox"/> OEM CB 5.5 <input type="checkbox"/> OEM CB 5.6	<b>Plan serwisowy UR Care</b>	<input type="checkbox"/> UR Care Plus <input type="checkbox"/> UR Care Premium <input type="checkbox"/> Dostosowany UR Care

## Kontakt

 Universal Robots A/S  
 Energivej 51  
 5260 Odense  
 Dania

 +45 89 93 89 89  
[sales@universal-robots.com](mailto:sales@universal-robots.com)  
[universal-robots.com](http://universal-robots.com)

