UNIVERSAL ROBOTS
A Teradyne Robotics Company

UR30
技術規格

UR30 採用的架構與 UR20 相同，不佔空間但提供極佳的抬升力，同時具備優異的運動控制，確保完美放置大型有效負載。

UR30 的扭矩增加 25 %，開啟了高扭矩擰螺絲的創新之門，而其 30 kg 的有效負載讓工作效率提高，從多夾爪的機器維護到重型零件的托盤裝紮皆然。

2025 年 5 月更新。

版權所有 © 2025 by Universal Robots A/S。保留所有權利。

UR30

通用規格

有效負載	30 kg (66.1 lbs) 35 kg (77.1 lbs)，依手冊的邊界條件。
延伸	1300 mm (51.18 in)
自由度	6 個旋轉關節
程式設計	12 吋觸控螢幕，配備 PolyScope 圖形使用者介面
電力使用(平均)	
最大功率	750 W
適度操作設定	300 W
操作溫度範圍	環境溫度： 0-50˚C (32-122˚F)
安全功能	20 種可配置的安全功能
依循規範	EN ISO 13849-1(PLd 類別3)、 EN ISO 10218-1 和 UL 1740
關節結構	2-1-3

UR30 機器人手臂

效能

力感應， 工具法蘭/扭矩感應器	**力，x-y-z**	**扭矩，x-y-z**
範圍	± 200.0 N	± 20.0 Nm
精度	± 5.5 N	± 0.2 Nm
準確度	± 10.0 N	± 1.0 Nm

移動

最大 TCP 速度	4 m/s	
符合 ISO 9283 規範的位姿重複性	± 0.1 mm	
軸移動	**工作範圍**	**最大速度**
底座	± 360°	± 120˚/s
肩部	± 360°	± 120˚/s
肘部	± 360°	± 150˚/s
手腕 1	± 360°	± 210˚/s
手腕 2	± 360°	± 210˚/s
手腕 3	± 360°	± 210˚/s

功能

IP 等級	IP65
無塵室等級 ISO 14644-1 *速度和有效負載*	等級 4，≤ 80%* 時
噪聲	< 67 dB(A)
狀態識別	機器人底座上的燈環
手臂安裝	任何方向
工具法蘭的 I/O 連接埠	
數位輸入	2
數位輸出	2
類比輸入	2
電源電壓	12/24 V
電源	2 A(雙 pin)、1 A(單 pin)

物理規格

足跡	Ø245 mm
材質	鋁、塑膠、鋼
工具法蘭	EN ISO-9409-1-80-6-M8
連接器類型	M8 8 針母端
纜線長度(機器人手臂)	6 m (236 in/19.68 ft)
不含電纜的重量	63.5 kg (139.9 lbs)
濕度	≤ 90% RH(無冷凝)

聯系方式

Universal Robots A/S
Energivej 51
5260 Odense
丹麥

+45 89 93 89 89
sales@universal-robots.com
universal-robots.com

3 檔位啟用教導器

功能

IP 等級	IP54
濕度	≤ 90% RH(無冷凝)
顯示解析度	1280 x 800 像素

物理規格

材質	塑膠
教導器尺寸(寬 × 高 × 深)	300 mm x 231 mm x 50 mm (11.8 in x 9.1 in x 1.97 in)
重量	1.8 kg (3.961 lbs) 包含 1 m 長的教導器電纜
電纜長度	4.5 m (177.17 in)

控制箱

功能

IP 等級	IP44
濕度	≤ 90% RH(無冷凝)
I/O 連接埠	
數位輸入	16
數位輸出	16
類比輸入	2
類比輸出	2
正交數位輸入	4
I/O 電源	24V、2A
工業協定	Modbus TCP(客戶端/伺服器) 乙太網路/IP 適配器 PROFINET 裝置、PROFIsafe ROS/ROS2
硬體介面	乙太網路 1 Gb/s USB 2.0 USB 3.0 Mini DisplayPort 注塑機介面 (SPI AN-146 & Euromap-67)*
電源	100-240 VAC、47-440 Hz

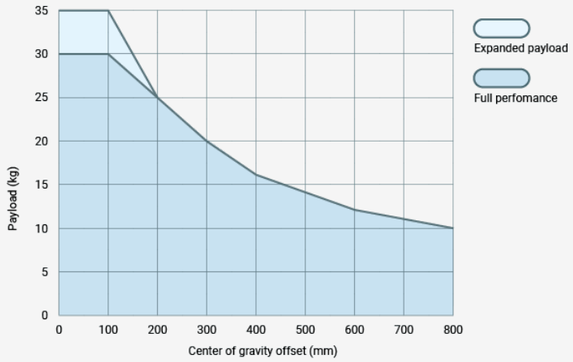
**僅適用於 OEM 版本。*

物理規格

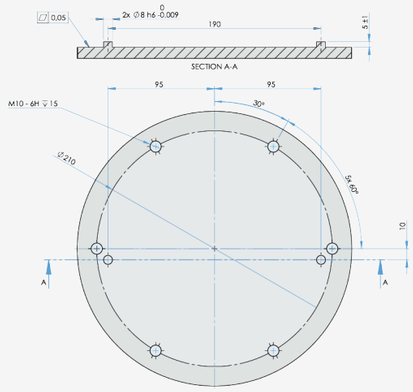
控制箱尺寸(寬 × 高 × 深)	460 mm x 449 mm x 254 mm (18.2 in x 17.6 in x 10 in)
重量	12 kg (26.5 lbs)
材質	粉末塗層鋼

控制箱也提供 OEM 版本。

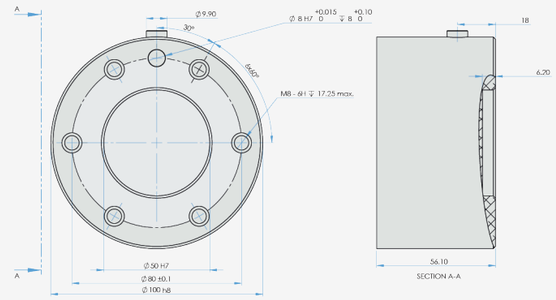
UR30 payload curve



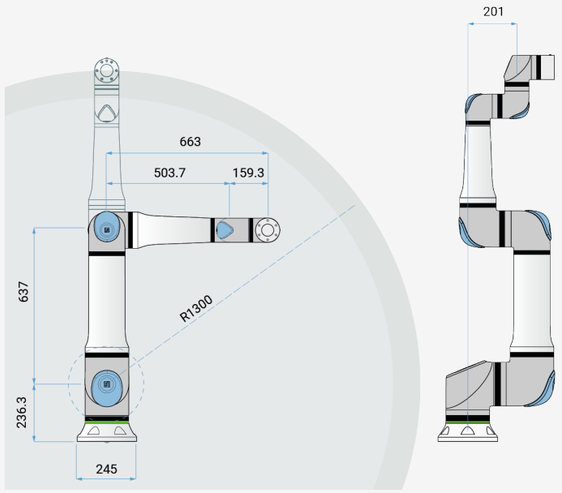
UR30 底座法蘭的介面



UR30 工具法蘭



UR30 的尺寸和運動範圍



除非有特別指定：
尺寸單位為公厘。公差 ± 0.1 mm ± 0.5˚